

Tema 04: Arquitectura del Set de Instrucciones (ISA)

Arquitectura de Computadoras

Ing. Nicolás Majorel Padilla (npadilla@herrera.unt.edu.ar)

<http://microprocesadores.unt.edu.ar/arqcom/>

Temas que veremos

- ▶ Evolución histórica de ISAs.
- ▶ ¿Qué es un ISA?
 - ▶ Formatos de Instrucciones
 - ▶ Clases de instrucciones
 - ▶ Modos de direccionamiento
 - ▶ Lenguajes de Alto Nivel
- ▶ Distintos tipos de ISA
- ▶ Pasaje de parámetros entre programas
 - ▶ Manejo del Stack y de Subrutinas
 - ▶ ABI y convención de llamadas

Lectura recomendada

- ▶ Computer Organization and Design, RISC-V Edition (2da ed, 2021)
 - ▶ Sección 2.1: *Introduction*
 - ▶ Sección 2.24: *Historical Perspective and Further Reading*

Evolución Histórica de ISAs

- ▶ Prehistoria (1960): instrucciones simples.
- ▶ 1970-1980's: era CISC.
 - ▶ Instrucciones cada vez más poderosas.
 - ▶ x86: Intel y todos sus clones.
- ▶ 1990's-actualidad: era RISC.
 - ▶ Vuelta a lo simple, motivado por **Performance**.
 - ▶ MIPS, SPARC, PowerPC, ARM, DEC Alpha, etc.
 - ▶ Conviven con CISC, que *mutan para sobrevivir*.
 - ▶ Mantienen compatibilidad, pero internamente ejecutan como RISC.

Evolución Histórica de ISAs

- ▶ En la actualidad, hay **dos ISAs dominantes**:
 - ▶ **x86_64**, en PCs, Servidores y Supercomputadoras.
 - ▶ 99% del mercado (no solamente Intel).
 - ▶ Diseñado originalmente en 2003 por... AMD.
 - ▶ **ARM** en sistemas embebidos, celulares, etc.
 - ▶ 99% de los chips de celulares y tablets.
 - ▶ Pero en realidad, hay varios ISAs distintos:
 - ▶ Thumb, Thumb-2, ARMv7, ARMv8, ...
 - ▶ Usados en distintos tipos de sistemas embebidos.
- ▶ **Estos ISAs son propietarios.**
 - ▶ Lo que implica que para usarlos, hay que pagar licencias (\$\$\$).

Evolución Histórica de ISAs

- ▶ *¿Por qué Intel no puede vender chips para celulares?*
- ▶ *O, ¿por qué a ARM le cuesta tanto meterse en el negocio de las laptops/desktops/servers?*
- ▶ Porque el **ISA es la interfaz más importante en un sistema de computadoras.**
 - ▶ Es donde el software se encuentra con el hardware.
- ▶ Es un “contrato implícito” desde hace 60 años:
 - ▶ El hardware puede cambiar radicalmente, pero el código que se ejecutaba en la máquina de ayer **tiene que ejecutarse exactamente igual en la de mañana**, pero más rápido.
 - ▶ Aunque cambie, el hardware siempre se muestra igual para el software, “hablando el mismo idioma”.
 - ▶ *“Novel hardware is great, but all the performance and features in the world won’t do you much good if commonly used software doesn’t run on it.”*

Evolución Histórica de ISAs

- ▶ Hay dos nuevas tendencias en los últimos años.
- ▶ ARM está ingresando en el otro mercado
 - ▶ De la mano de los procesadores M de Apple (Nov 21).
 - ▶ De la mano de Fugaku, actual n° 4 en el ranking Top500 (Nov 23), que fue n° 1 en 2021.
- ▶ Hay un tercer ISA ganando mercado: **RISC-V**.
 - ▶ Originado hace casi 15 años en una Universidad.
 - ▶ Se está acercando rápidamente a los valores de performance, costo y consumo de energía de los chips de ARM.
 - ▶ Recibió grandes apoyos económicos por parte de Intel (Feb 22).
 - ▶ Lo veremos a fondo en el Tema 06.

Componentes de un ISA

- ▶ El ISA es conocido como ***el Modelo del Programador de la Máquina.***
- ▶ Es un nivel de abstracción que permite separar el desarrollo del software del desarrollo del hardware.
- ▶ Es la información que se requiere para escribir programas para un determinado procesador.
- ▶ Está compuesto por 4 componentes:
 - 1. Celdas de almacenamiento**
 - ▶ Registros de propósito general y especial del CPU.
 - ▶ Muchas celdas de propósito general de igual tamaño en Memoria.
 - ▶ Almacenamiento relacionado con los dispositivos de I/O.

Componentes de un ISA

2. Formatos de las instrucciones

- ▶ Tamaño y significado de los diferentes campos de las instrucciones.
- ▶ Modos de direccionamiento soportados.

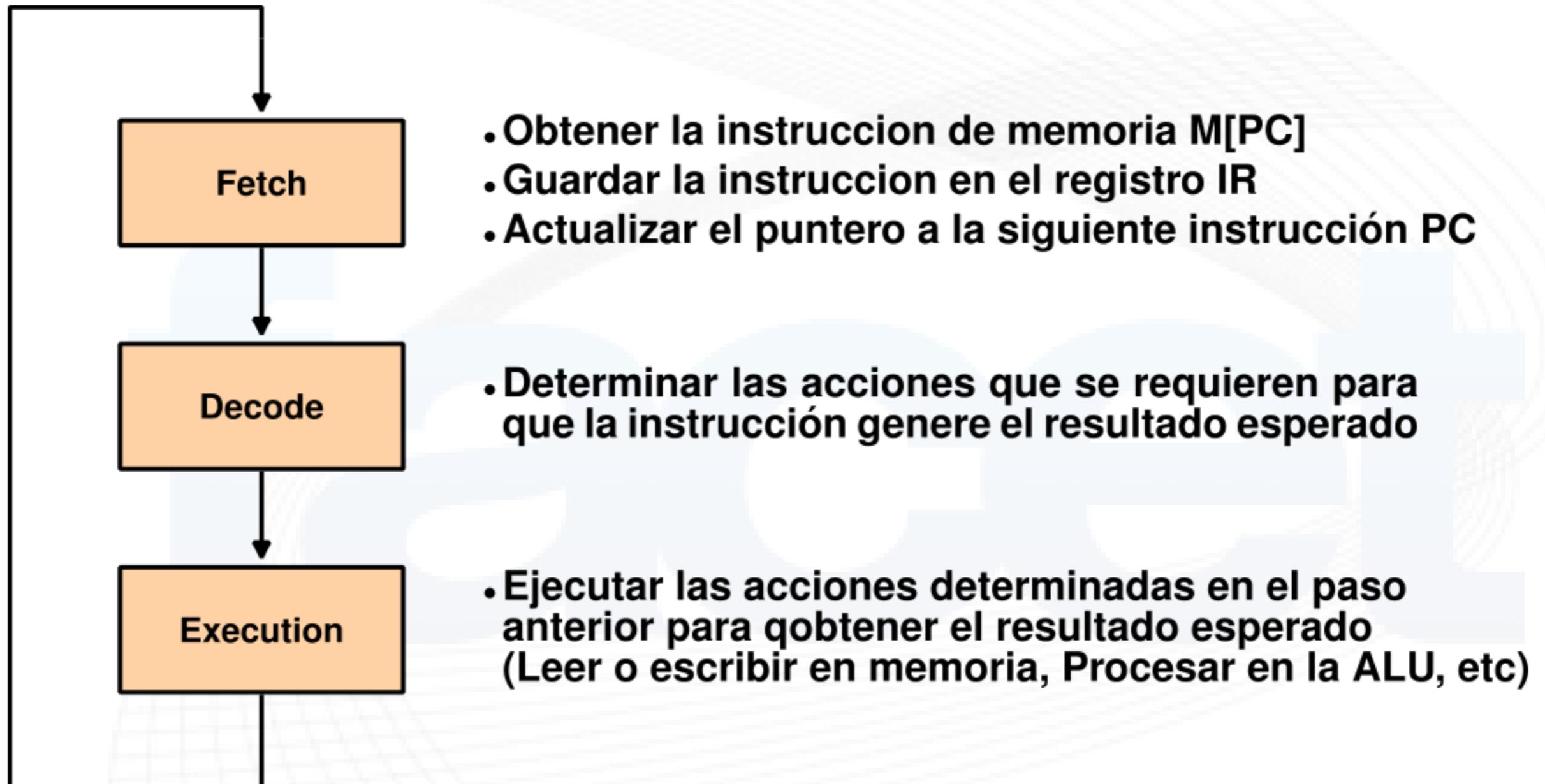
3. El conjunto (Set) de instrucciones

- ▶ Repertorio completo de las operaciones de la máquina.
- ▶ Usa celdas de almacenamiento, formatos y resultados del ciclo de la instrucción.

4. Naturaleza del ciclo de la instrucción

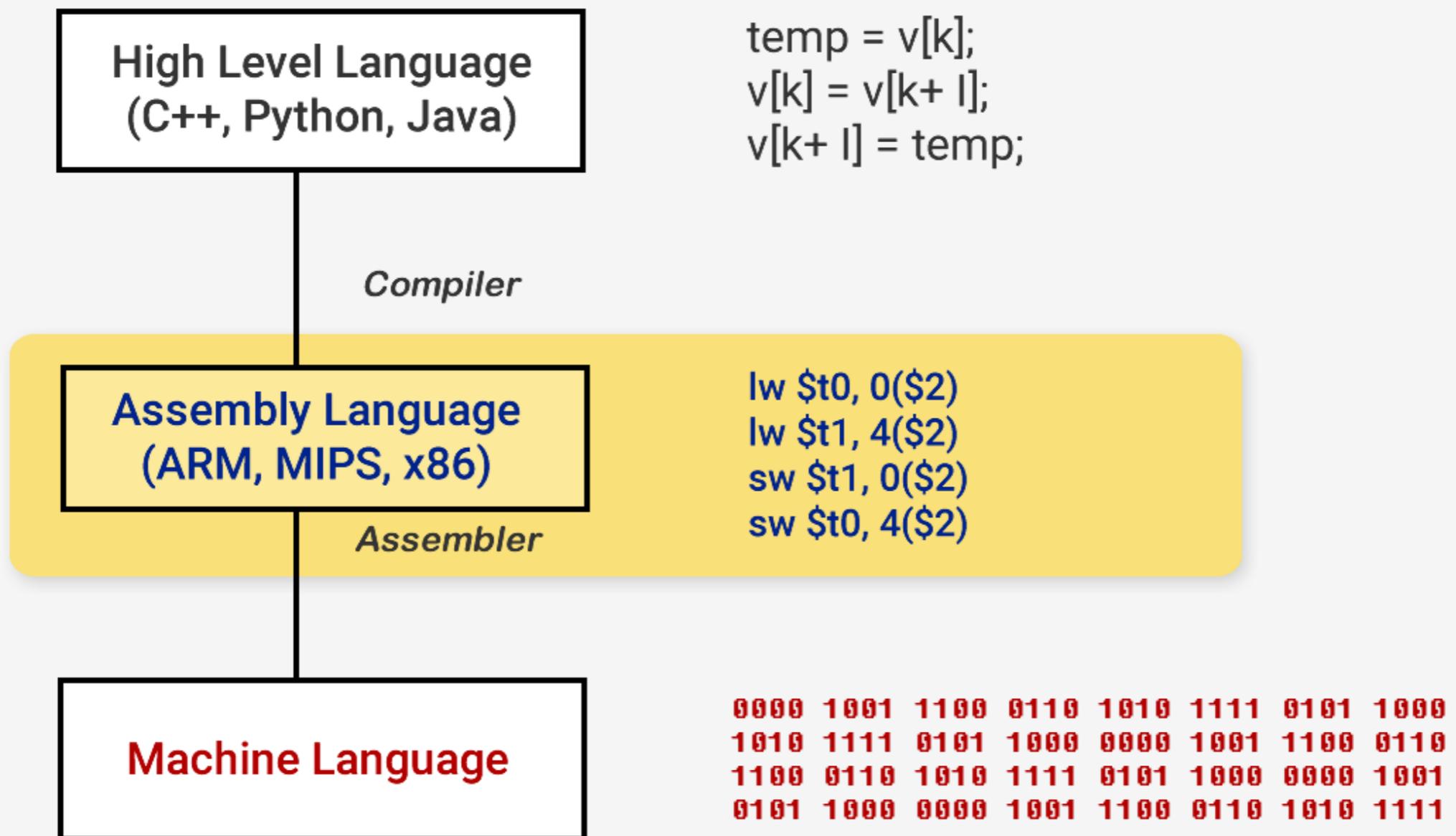
- ▶ Cosas que se hacen independientemente de la instrucción en cuestión.

Repaso: Ciclo de la Instrucción (SMM)



Repaso: Niveles de código

Levels of Program Code



¿Qué debe especificar una instrucción?

Flujo de datos



ADD R2, R1, R3

ADD R2, **R1**, R3

ADD **R2**, R1, R3

ADD R2, R1, R3

BR endloop

- ▶ **¿Qué operación realizar?**
 - ▶ Op code: add, load, branch, etc.
- ▶ **¿Dónde están los operando/s?**
 - ▶ En registros del CPU, celdas de memoria, lugares de I/O o parte de una instrucción.
- ▶ **¿Dónde se guarda el resultado?**
 - ▶ En un registro, M, I/O o Inst.
- ▶ **¿Dónde está la próxima instrucción?**
 - ▶ Lugar de memoria al que apunta el PC
 - ▶ Para ej. salto – PC \leftarrow endloop

Formato de una Instrucción (SMM)



- ▶ Dividir la instrucción de n bits en campos de distinta longitud.
- ▶ Op-Code: Indica qué operación se realizará.
 - ▶ Si tiene un tamaño de b bits, *¿cuántas operaciones distintas pueden soportarse?*
- ▶ Operandos: Con qué datos se realiza la operación, tanto fuente/s como destino/s.
 - ▶ En general desde 0 a 3 operandos.
 - ▶ El dato puede estar en otro campo de la Instrucción, en un Registro o en Memoria.
 - ▶ Indican cómo se rutea la cantidad necesaria de bits hacia y desde un componente de HW que se encarga de realizar la operación deseada.
- ▶ Puede haber más de un formato, dependiendo del Op-Code.

Clases de Instrucciones (SMM)

▶ **Movimiento de Datos**

- ▶ Sirven para transferir datos desde registros o memoria, hacia registros o memoria.
- ▶ Tienen siempre una fuente y un destino.
- ▶ **Load:** La fuente es memoria y el destino un registro.
- ▶ **Store:** La fuente es un registro y el destino es memoria.
- ▶ Hay casos con fuentes y destino ambos M o ambos R.

Clases de Instrucciones (SMM)

▶ **Procesamiento**

- ▶ Instrucciones Aritméticas y Lógicas.
- ▶ Procesar uno o más operandos fuentes y guardar el resultado en un destino.
- ▶ **add, sub, shift, etc.**

▶ **Control de flujo de Instrucciones (Saltos)**

- ▶ Alterar el flujo normal de control en lugar de ejecutar la siguiente instrucción.
- ▶ Pueden ser saltos condicionales o incondicionales.
- ▶ **branch, jump, bnez, etc.**

▶ **Misceláneas**

- ▶ Otras funciones no encasilladas en los tipos anteriores.

Modos de direccionamiento

- ▶ Son el soporte de Hw para una forma útil de determinar dónde se encuentra el operando.
- ▶ Diferentes modos de direccionamiento resuelven distintos problemas de los lenguajes de alto nivel.
 - ▶ Algunas variables se conocen en tiempo de compilación.
 - ▶ Otras se conocen recién en tiempo de ejecución (p.ej: punteros)
 - ▶ Puede ser necesario calcular las direcciones (p.ej: Componentes de una tabla o vector, o estructura o registro)
 - ▶ Es posible almacenar valores constantes en la misma instrucción, o adyacente, sin usar memoria.

Modos de direccionamiento

- ▶ Por ejemplo, en C se accede a $v[i]$
 - ▶ v es un puntero a la dirección base del vector, es constante.
 - ▶ i es el índice variable.
 - ▶ No puede superar el tamaño del vector.
 - ▶ Para poder acceder a $v[i]$ se necesita una “aritmética de direcciones”:
 - ▶ Dirección base de $v[]$ + i * tamaño de los elementos de $v[]$
- ▶ *¿Cuántos modos de direccionamiento tiene el ISA Thumb-2 de ARM?*

Clasificación de ISAs

- ▶ Las diferentes arquitecturas generalmente se clasifican en cómo y dónde se ubican los operandos, y cómo estos operandos son especificados por la instrucción.
- ▶ Algunos registros tienen como una “personalidad” propia.
 - ▶ PC, Acumulador, Stack Pointer.
- ▶ Clasificación basada en las instrucciones aritméticas que tienen dos operandos y un resultado.
- ▶ ISAs de más de 3 operandos, no se ven actualmente.
 - ▶ Permiten que la dirección de la próxima instrucción se especifique explícitamente.

Clasificación de ISAs

- ▶ Un ISA de 3 operandos usa modos de direccionamiento tanto para los operandos fuente como para el resultado.
 - ▶ $Op3 \leftarrow Op1 \text{ op } Op2$
- ▶ Un ISA de 2 operandos usa el operando destino como uno de los operando fuente
 - ▶ $Op1 \leftarrow Op1 \text{ op } Op2$
- ▶ Un ISA de 1 operando emplea de manera implícita un registro llamado acumulador
 - ▶ Contiene tanto un operando fuente como el resultado
 - ▶ $Acc \leftarrow Acc \text{ op } Op1$
- ▶ Un ISA de 0 operandos emplea una pila para contener los operandos
 - ▶ $ToS \leftarrow ToS \text{ op } SoS$

Comparación de los distintos ISAs

- ▶ 0 y 1 operandos: instrucciones más cortas.
- ▶ 2 y 3 operandos: performance.
- ▶ Posibles métricas:
 - ▶ Tamaño de las Instrucciones.
 - ▶ Cantidad de Instrucciones del ISA.
 - ▶ Tamaño del programa.
 - ▶ Cantidad de accesos a Memoria.
 - ▶ *¿Cuál es mejor?*

Pasaje de parámetros entre programas

- ▶ Se denomina procedimiento “llamante” (***caller***) a aquel que como parte de su ejecución invoca a uno o más procedimientos.
- ▶ Se denomina procedimiento “llamado” (***callee***) a aquel que es invocado por otro procedimiento.
 - ▶ Un programa puede ser *caller* y *callee*, es lo más común.
 - ▶ Los procedimientos que son solamente llamados se denominan procedimientos “hoja”.
- ▶ Se denomina ***Application Binary Interface (ABI)*** a un estándar para el uso de los registros y del mapa de memoria.
 - ▶ Define “funciones” estandarizadas para los registros.
 - ▶ Permite a los programas interactuar eficientemente aún sin ser desarrollados ni compilados de manera conjunta (interoperabilidad).

Convención de llamadas a subrutinas

- ▶ Se denomina “Convención de llamadas” al subconjunto de la ABI que especifica cómo se pasan datos de un programa a otro.
- ▶ Algunos registros deben ser preservados entre las llamadas a subrutinas, y otros no.
- ▶ Si un programa o subrutina *callee* planea utilizar un registro que debe ser preservado, debe guardar en algún lugar de memoria su valor al inicio, y restablecer este valor antes de retornar.
- ▶ Si un programa o subrutina *caller* planea utilizar un registro que no debe ser preservado entre llamadas, debe ser consciente que otro programa podría modificar su valor.

Convención de llamadas a subrutinas

- ▶ Seis pasos generales:
 1. El programa *caller* debe poner los argumentos en algún lugar donde la subrutina *callee* pueda accederlos.
 2. El programa *caller* invoca a la subrutina *callee*.
 3. La subrutina *callee* debe reservar el espacio de memoria requerido y almacenar los registros necesarios.
 4. La subrutina *callee* debe realizar su tarea requerida.
 5. La subrutina *callee* debe poner su resultado en algún lugar accesible por el programa *caller*, restaurar los registros guardados y liberar la memoria reservada.
 6. La subrutina *callee* debe retornar el control al punto de origen del programa *caller*.
- ▶ El paso 3 se conoce como prólogo de la subrutina.
- ▶ Los pasos 5 y 6 se conocen como epílogo de la subrutina.

Manejo de la pila (stack)

- ▶ Es el método estándar para pasaje de parámetros entre distintos programas.
 - ▶ Además de usar los registros, obviamente.
- ▶ Usado para guardar el estado de una tarea en caso de excepciones o interrupciones.
- ▶ El stack se implementa en memoria.
- ▶ Un ISA puede manejar el stack de manera implícita o explícita.
- ▶ Los ISA con Stack explícito tienen:
 - ▶ Un registro especial en el CPU: Stack Pointer (SP).
 - ▶ Instrucciones dedicadas: PUSH y POP.
- ▶ Los ISA sin Stack explícito lo implementan mediante:
 - ▶ Un registro de propósito general (de uso reservado)
 - ▶ Incrementos y decrementos de punteros.

Manejo de Subrutinas

- ▶ Las arquitecturas con Stack explícito poseen instrucciones específicas:
 - ▶ CALL
 - ▶ Guarda el PC en el Stack. Algunas también guardan CC.
 - ▶ Guarda el estado actual.
 - ▶ Los argumentos los guarda quien llama.
 - ▶ RETURN
 - ▶ Primero quien es llamado debe restaurar lo que guardó.
 - ▶ Luego esta instrucción restaura PC.
- ▶ Los ISA sin Stack explícito igual tienen que manejar interrupciones y subrutinas.
 - ▶ Una instrucción JAL r, que guarda el PC en el registro r.
 - ▶ Tienen otra instrucción J r, que sirve para retornar.

Resumen final

- ▶ **ISA es la interfaz más importante de todo sistema de computadoras.**
- ▶ **ISA = celdas de memoria + formatos de instrucciones + conjunto completo de instrucciones + particularidades**
- ▶ Toda instrucción debe especificar: qué operación realiza, dónde están los operandos, dónde se guarda el resultado, y dónde está la próxima instrucción.
- ▶ Todas las máquinas tienen **4 clases de instrucciones.**
- ▶ Existen ISA de 3, 2, 1 y 0 operandos.
 - ▶ Las máquinas pueden ser con registros de propósito general (GPR) o con registros con “personalidad”.

Resumen final

- ▶ **Modos de direccionamiento** para manejar en forma eficiente las estructuras de datos.
 - ▶ Requieren una aritmética de direcciones.
 - ▶ Hay diversos en la actualidad, con diferente sintaxis y semántica.
- ▶ Los Stacks se usan para manejo de subrutinas y excepciones.
 - ▶ Pueden ser explícitos o implícitos.
 - ▶ Es un método standard para pasaje de parámetros.

Agradecimientos

- ▶ Las diapositivas de este tema fueron basadas en las realizadas por el Ing. Daniel Cohen.
- ▶ A su vez inspiradas en las clases del curso CS152 de la Universidad de Berkeley, California, USA.
- ▶ Realizadas por los Prof. D. A. Patterson, John Lazzaro, Krste Asanovic.